

# CALL FOR PAPERS

## Getriebetagung 2024

### Bewegungstechnik und Robotik

#### München, 26.-27.09.2024



Innovative Antriebslösungen für ressourcen- und energieeffiziente Produkte in immer kürzerer Zeit zu entwickeln, ist eine wesentliche Voraussetzung für Industrie 4.0. Nur durch eine stetig wachsende integrative und interdisziplinäre Verknüpfung aller Fachgebiete in einem mechatronischen Entwicklungsprozess können in einer modularen, computergestützten Simulations- und Entwicklungs- umgebung zukunftsweisende Antriebssysteme entstehen. Dabei stellt sich die Frage, wo sich die in vielerlei Hinsicht bewährten nichtlinearen Übertragungs- und Führungs- getriebe in Form von Koppel-, Kurven-, Riemen- oder Rädergetriebe auch im Zusammenspiel mit der Robotik in diesem Prozess wiederfinden. Dies insbesondere vor dem Hintergrund, dass sie auch heute noch in vielen Maschinen des Anlagenbaus, der Verpackungs-, Textil- oder Druck- technik ebenso wie in der Handhabungs- und Montage- technik einschließlich der Robotik maßgeblich die Leistungsparameter, Effizienz und Kosten bestimmen. Gefertigt mit Methoden des Rapid-Prototyping können so schnelle, individualisierte und kostengünstige Bewegungs- systeme und Roboter der nächsten Generation realisiert werden.

#### Zielgruppe

Konstrukteure, Ingenieure, Entscheidungsträger und Produktstrategen im Entwicklungsbereich, die sich insbesondere mit dem Thema Industrie 4.0, antriebs- technischen Systemlösungen und digitalisierten Pro- dukten beschäftigen.

#### Branchen

- Automatisierung und Industrie 4.0
- Verarbeitungs- & Verpackungstechnik
- Schwermaschinenbau, Umform- und Füge- technik
- Leichtbau-, Textilmaschinen- und Kunststofftechnik
- Handhabungs- und Montagetechnik
- Mobile, stationäre & kollaborierende Robotik
- Medizintechnik, Reha- und Assistenzsysteme
- Fahrzeugtechnik und Komponentenentwicklung

#### Schwerpunktt Themen

- A **Getriebesynthese und -auslegung**
- B **Aufgabenangepasster Entwurf**
- C **Mehrkörpersimulation und Multiphysik- Simulationen**
- D **Dynamik und Schwingungen**
- E **Analyse und Entwurf nachgiebiger Mechanismen**
- F **Konzeption, Gestaltung, FEM und Topologie- optimierung**
- G **„Smart Kinematics“ und „Motion Control“**
- H **Medizinische Bewegungs- und Assistenzsysteme**
- I **Stationäre und mobile Robotik, Endeffektoren**
- J **Kollaborierende und humanoide Robotik**
- K **Getriebekomponenten, Fertigung und 3D-Druck**
- L **Branchenlösungen und Sonderapplikationen**

#### Einreichung

Für das Review können wahlweise Manuskripte als Kurz- fassungen (max. 2 Seiten) oder Langfassungen (max. 12 Seiten) eingereicht werden. Vorlagen und Link zur Einreichung via EasyChair auf der Tagungswebsite.

#### Termine

##### Einreichungen:

**Noch nicht festgelegt** (Kurzfassung oder Langfassung)

##### Benachrichtigung der Autoren:

**Noch nicht festgelegt**

##### Einsendeschluss für überarbeitete Manuskripte:

**Noch nicht festgelegt**

Die Manuskripte der angenommenen Vorträge werden in einem Tagungsband mit doi veröffentlicht. Voraussetzung ist die Anmeldung eines Teilnehmenden pro Beitrag bis zum **Stichtag**. Die Autoren verpflichten sich, ein Manuskript einzureichen.

Die Entscheidung über die Annahme und Einordnung eines Vortrages trifft der Programmausschuss.

#### Teilnehmerbeitrag

Teilnehmer	€ 500,-
Vortragende Teilnehmer	€ 250,-
Studenten	€ 50,-

#### Tagungsleiter

Univ.-Prof. Dr.-Ing. Maik Berger  
*Technische Universität Chemnitz*  
Univ.-Prof. Dr.-Ing. Dr. h. c. Burkhard Corves  
*RWTH Aachen University*  
Univ.-Prof. Dr. rer. nat. Tim Lüth  
*Technische Universität München*

#### Lokale Organisation

Univ.-Prof. Dr. rer. nat. Tim Lüth  
Dr.-Ing. Franz Irlinger  
*Technische Universität München*

#### Tagungswebsite

[www.getriebe-tagung.de](http://www.getriebe-tagung.de)

#### Programmausschuss

Dr.-Ing. Rolf Blümel  
*THEEGARTEN-PACTEC, Dresden*  
Dr.-Ing. Daniel Denninger,  
*Herzog GmbH, Oldenburg*  
Prof. Dr.-Ing. Stefan Gössner  
*Fachhochschule Dortmund*  
Prof. Dr.-Ing. Detlef Günzel,  
*Hochschule Albstadt-Sigmaringen*  
Dipl.-Ing. Franz Haberl,  
*Webasto Convertibles GmbH, Hengersberg*  
Dr.-Ing. Frank Harmeling,  
*KARL MAYER Textilmaschinenfabrik GmbH, Obertshausen*  
Dr.-Ing. Stefan Heinrich  
*Traila AG, Regensdorf (CH)*  
Prof. Dr.-Ing. Mathias Hüsing,  
*RWTH Aachen University*  
Dr.-Ing. Franz Irlinger  
*Technische Universität München*  
Dr.-Ing. Stefan Kurtenbach  
*TRAPO AG, Gescher-Hochmoor*  
Univ.-Prof. Dr.-Ing. Rainer Lohe  
*Universität Siegen*  
Dr.-Ing. Tom Mannheim  
*KHS GmbH, Dortmund*  
Dr.-Ing. Taoufik Mbarek  
*SIG Combibloc, Linnich*

#### Programmausschuss (Fortsetzung)

Prof. Dr. rer. nat. habil. Dr.h.c. Karl-Heinz Modler  
*TU Dresden*  
Dr.-Ing. Jörg Müglitz  
*SoMaRo GmbH, Zwickau*  
Prof. Dr.-Ing. Andreas Müller,  
*Johannes Kepler Universität Linz*  
Dipl.-Ing. Stefan Mutschall  
*Heidelberger Druckmaschinen AG, Heidelberg*  
Dr. rer. nat. Dipl.-Phys. Wilfried L. Plaß  
*Beckhoff Automation GmbH & Co. KG, Verl*  
Prof. Dr.-Ing. Thomas Schaeffer  
*OTH Regensburg*  
Dr.-Ing. Aleksandar Vujevic  
*FOCKE & CO GmbH & Co., Verden*  
Univ.-Prof. Dr.-Ing. Christoph Woernle  
*Universität Rostock*  
Univ.-Prof. Dr.-Ing. habil. Lena Zentner  
*Technische Universität Ilmenau*  
Die Getriebetagung 2024 führt die Tradition der in zwei- jährigem Rhythmus stattfindenden Getriebetagung unter der gemeinsamen Organisation aus Aachen, Chemnitz und München fort.

